

Unità Didattica N° 30 :

L'integrale definito e le sue applicazioni

- 01) Partizione di un intervallo limitato e chiuso**
- 02) La definizione di integrale definito**
- 03) Interpretazione geometrica di integrale definito**
- 04) Le proprietà fondamentali dell'integrale definito**
- 05) La relazione fondamentale tra l'integrale definito e l'integrale indefinito**
- 06) Dal grafico della funzione $f(x)$ al grafico della funzione integrale**

$$F(x) = \int_a^x f(t) dt = \int_a^x f(x) dx$$

- 07) Il grafico della funzione integrale**
- 08) L'integrale definito e le sue applicazioni nel campo della fisica**
- 09) Volume di un solido**
- 10) Volume di un solido di rotazione**
- 11) Lunghezza di un arco di curva**
- 12) Integrali generalizzati**
- 13) Integrali generalizzati di prima specie**
- 14) Integrali generalizzati di seconda specie**

Partizione di un intervallo limitato e chiuso

Definiamo **partizione** di un intervallo limitato e chiuso $[a,b]$ un insieme finito ed ordinato di numeri $x_0, x_1, x_2, x_3, \dots, x_{n-1}, x_n$ per i quali risulta : $a = x_0 < x_1 < x_2 < x_3 < \dots < x_{n-1} < x_n$

Tali **numeri (punti)** dividono $[a,b]$ in n intervalli parziali a due a due **disgiunti** e tali che la loro **unione** è l'intervallo $[a,b]$. La partizione di un intervallo $[a,b]$ si identifica col seguente insieme:

$$P_n = \{x_0, x_1, x_2, x_3, \dots, x_{n-1}, x_n\}$$

Chiamiamo **ampiezza** della partizione P_n il numero:

$$|P_n| = \delta_m = \max \{x_i - x_{i-1} : i = 1, 2, 3, \dots, n\}$$

Il numero δ_m è detto anche **parametro di finezza** della partizione.

$$\delta_i = x_i - x_{i-1} = \text{ampiezza dell'intervallo } [x_{i-1}, x_i]$$

Per una funzione f limitata in $[a,b]$, in corrispondenza ad ogni partizione P_n di $[a,b]$, poniamo :

$$m_i = \text{minimo assoluto della funzione } f(x) \text{ nell'intervallo } [x_{i-1}, x_i]$$

$$M_i = \text{massimo assoluto della funzione } f(x) \text{ nell'intervallo } [x_{i-1}, x_i]$$

$$s(P_n, f) = \sum_{i=1}^n \ell_i (x_i - x_{i-1}) = \sum_{i=1}^n \ell_i \cdot \delta_i = \text{somma integrale per difetto}$$

$$S(P_n, f) = \sum_{i=1}^n L_i (x_i - x_{i-1}) = \sum_{i=1}^n L_i \cdot \delta_i = \text{somma integrale per eccesso}$$

$$\sigma(P_n, f) = \sum_{i=1}^n f(\xi_i) (x_i - x_{i-1}) = \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \cdot \delta_i = \text{somma integrale generalizzata}$$

La definizione di integrale definito

Sia $f(x)$ una funzione definita e continua nell'intervallo limitato e chiuso $[a,b]$. Mediante i seguenti **n+1** punti $a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_n = b$ effettuiamo una **partizione**

$$P_n = \{x_0, x_1, x_2, x_3, \dots, x_{n-1}, x_n\}$$

dell'intervallo $[a,b]$. Indichiamo con $\delta_i = \delta_i(P_n) = x_i - x_{i-1}$ l'ampiezza di uno di questi

intervalli e con $\delta_m = \delta_m(P) = \max(x_i - x_{i-1})$ l'**intervallo di massima ampiezza**, che

costituisce il **parametro di finezza** della partizione P . In ciascun intervallo parziale $[x_{i-1}, x_i]$,

per il teorema di Weierstrass, $f(x)$ ha il **massimo (minimo) assoluto** m_i (M_i).

Indicato con ξ_i un generico punto dell'intervallo δ_i , le seguenti somme

$$s_n = s_n(P) = m_1\delta_1 + m_2\delta_2 + \dots + m_i\delta_i + \dots + m_n\delta_n = \sum_{i=1}^n m_i\delta_i \quad [1]$$

$$S_n = S_n(P) = M_1\delta_1 + M_2\delta_2 + \dots + M_i\delta_i + \dots + M_n\delta_n = \sum_{i=1}^n M_i\delta_i \quad [2]$$

$$\sigma_n = \sigma_n(P) = f(\xi_1)\delta_1 + \dots + f(\xi_i)\delta_i + \dots + f(\xi_n)\delta_n = \sum_{i=1}^n f(\xi_i)\delta_i \quad [3]$$

sono chiamate rispettivamente **somma integrale per difetto** (o *somma integrale inferiore*), **somma integrale per eccesso** (o *somma integrale superiore*), **somma integrale generalizzata** della funzione $f(x)$ relative alla partizione P effettuata.

Le **somme integrali** introdotte godono delle seguenti proprietà:

- 1) s_n, S_n, σ_n variano al variare della partizione P descrivendo tre insiemi numerici limitati
- 2) $s_n(P) \leq \sigma_n(P) \leq S_n(P)$ in quanto $m_i \leq f(\xi_i) \leq M_i \Rightarrow m_i\delta_i \leq f(\xi_i)\delta_i \leq M_i\delta_i$
 $\Rightarrow \sum_{i=1}^n m_i\delta_i \leq \sum_{i=1}^n f(\xi_i)\delta_i \leq \sum_{i=1}^n M_i\delta_i$

Questo significa che gli insiemi numerici descritti dalle somme integrali s_n, S_n, σ_n sono a due a due **separati**.

- 3) Se **n aumenta** in modo che il **parametro di finezza** δ_m diminuisca, allora s_n aumenta, S_n diminuisce mentre σ_n varia restando sempre compresa tra s_n ed S_n .
- 4) Gli insiemi numerici descritti dalle somme integrali s_n, S_n, σ_n sono a due a due **contigui**.

Questo significa che scegliendo partizioni P con $n \rightarrow +\infty$ in modo che la massima ampiezza $\delta_m \rightarrow 0$, gli insiemi numerici descritti dalle somme integrali s_n, S_n, σ_n convergono allo stesso valore che prende il nome di << **integrale definito della funzione $f(x)$ relativo all'intervallo $[a,b]$** >>

Definizione

L'integrale definito $\int_a^b f(x) dx$ della funzione $f(x)$ relativo all'intervallo $[a,b]$ è il limite finito di una delle tre somme integrali s_n, S_n, σ_n quando $n \rightarrow +\infty$ in modo che la massima ampiezza $\delta_m \rightarrow 0$. In simboli abbiamo:

$$[5] \quad \mathcal{J} = \int_a^b f(x) dx = \lim_{\substack{\delta_m \rightarrow 0 \\ n \rightarrow \infty}} s_n = \lim_{\substack{\delta_m \rightarrow 0 \\ n \rightarrow \infty}} \sigma_n = \lim_{\substack{\delta_m \rightarrow 0 \\ n \rightarrow \infty}} S_n$$

Il numero \mathcal{J} , così calcolato, è l'**integrale definito di $f(x)$ relativo all'intervallo $[a,b]$** .

Le funzioni per le quali esiste l'integrale definito si dicono **integrabili**. L'integrale così definito si dice integrale di **MENGOLI-CAUCHY** oppure di **Riemann**. I numeri **a** , **b** si dicono gli **estremi di integrazione**, precisamente **a** (**b**) è l'**estremo inferiore** (superiore). $f(x)$ è detta **funzione integranda**, **x** è la **variabile di integrazione**, **[a,b]** è l'**intervallo di integrazione**. L'espressione $f(x)dx$ è l'elemento di integrazione.

TEOREMA

<<Se $f(x)$ è una funzione continua nell'intervallo limitato e chiuso $[a,b]$ allora essa è ivi dotata di integrale definito>>, cioè ogni funzione continua in un intervallo limitato e chiuso è ivi integrabile .

OSSERVAZIONE N° 1

L'integrale definito rappresenta un numero il cui valore non dipende dalla variabile x , ma dipende esclusivamente dal tipo di f considerata e dagli estremi di integrazione per cui, volendo, possiamo scrivere indifferentemente :

$$\int_a^b f(x)dx = \int_a^b f(t)dt = \int_a^b f(z)dz$$

Interpretazione geometrica di integrale definito

Sia γ una curva piana di equazione $y = f(x)$ con $f(x) \geq 0$, cioè γ sia il grafico di una funzione non negativa $f(x)$ definita e continua nell'intervallo limitato e chiuso $[a,b]$.

Definiamo **trapezoide** individuato dalla funzione f e relativo all'intervallo **[a,b]** la regione finita **T** di piano delimitata dalla curva γ , dall'asse delle ascisse e dalle rette $x = a$, $x = b$.

Il **trapezoide** è pertanto un quadrilatero mistilineo avente come contorno l'arco di curva piana **CD** e la poligonale **DABC** . Scelti $n+1$ punti dell'intervallo $[a,b]$ in modo che risulti $a = x_0 < x_1 < x_2 < x_3 < \dots < x_{n-1} < x_n$ osserviamo che l'intervallo $[a,b]$ viene decomposto in n intervalli parziali

$$[a = x_0, x_1[, [x_1, x_2[, [x_2, x_3[, \dots , [x_{i-1}, x_i[, \dots , [x_{n-1}, x_n = b]$$

rispettivamente di ampiezza

$$\delta_1 = x_1 - a = x_0 , \delta_2 = x_2 - x_1 , \delta_3 = x_3 - x_2 , \dots , \delta_i = x_i - x_{i-1} , \dots , \delta_n = b = x_n - x_{n-1}$$

che costituiscono una **partizione** $P_n = \{x_0, x_1, x_2, x_3, \dots, x_{n-1}, x_n\}$ dell'intervallo $[a,b]$.

Sia $\delta_n = \max\{x_i - x_{i-1} : i = 1, 2, 3, \dots, n\} = \max \delta_i$ il **parametro di finezza** della partizione P_n , cioè la **massima ampiezza degli intervalli parziali**.

$s_n = \sum_{i=1}^n m_i \cdot \delta_i$ rappresenta l'**area** $\mu(s_n)$ del **plurirettangolo** $p(s_n)$ **inscritto** nel trapezoide **T** associato alla partizione P_n . Essa rappresenta la somma delle aree degli n rettangoli di base δ_i ed altezza m_i **minimo assoluto** di $f(x)$ nell'intervallo $[x_{i-1}, x_i]$.

$S_n = \sum_{i=1}^n M_i \cdot \delta_i$ rappresenta l'**area** $\mu(S_n)$ del **plurirettangolo** $p(S_n)$ **circoscritto** al trapezoide **T** associato alla partizione P_n . Essa rappresenta la somma delle aree degli n rettangoli di base δ_i ed altezza M_i **massimo assoluto** di $f(x)$ nell'intervallo $[x_{i-1}, x_i]$.

$\sigma_n = \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \cdot \delta_i$ rappresenta l'**area** $\mu(\sigma_n)$ del **plurirettangolo** $p(\sigma_n)$ (o scaloide)

individuato sul trapezoide ed associato alla partizione P_n .

Tale plurirettangolo non è nè inscritto nè circoscritto al trapezoide. $\mu(\sigma_n)$ rappresenta l'area di n rettangoli di base δ_i ed altezza $f(\xi_i)$, essendo $f(\xi_i)$ il valore (compreso tra il **minimo assoluto** m_i ed il **massimo assoluto** M_i) che $f(x)$ assume in un punto qualsiasi dell'intervallo $[x_{i-1}, x_i]$.

Qualunque sia la partizione P_n dell'intervallo $[a, b]$, risulta sempre :

$$s_n \leq \sigma_n \leq S_n$$

Qualunque sia $n \in \mathbb{N}$, Qualunque sia la partizione P_n dell'intervallo $[a, b]$, s_n dà un **valore approssimato per difetto** dell'area **S** del trapezoide **T**, mentre S_n dà un **valore approssimato per eccesso** di **S**. Anche σ_n dà un **valore approssimato** (per eccesso o per difetto) di **S**.

Pertanto scegliere s_n come valore approssimato di **S** equivale ad approssimare ogni trapezoide di base $[x_{i-1}, x_i]$ col rispettivo **rettangolo inscritto**, mentre scegliere S_n come valore approssimato di **S** equivale ad approssimare ogni trapezoide di base $[x_{i-1}, x_i]$ col rispettivo **rettangolo circoscritto**.

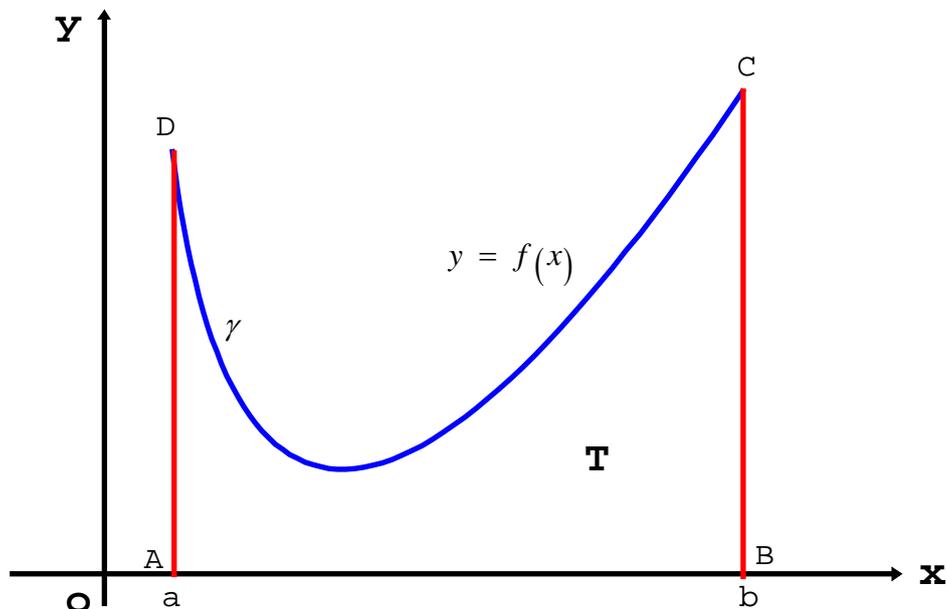
Se f è una funzione continua nell'intervallo limitato e chiuso $[a, b]$ allora gli insiemi numerici $\{s_n\}$ ed $\{S_n\}$ descritti rispettivamente dalle somme s_n ed S_n al variare della partizione P_n sono **contigui** ed hanno come **elemento di separazione** l'area **S** del trapezoide **T**.

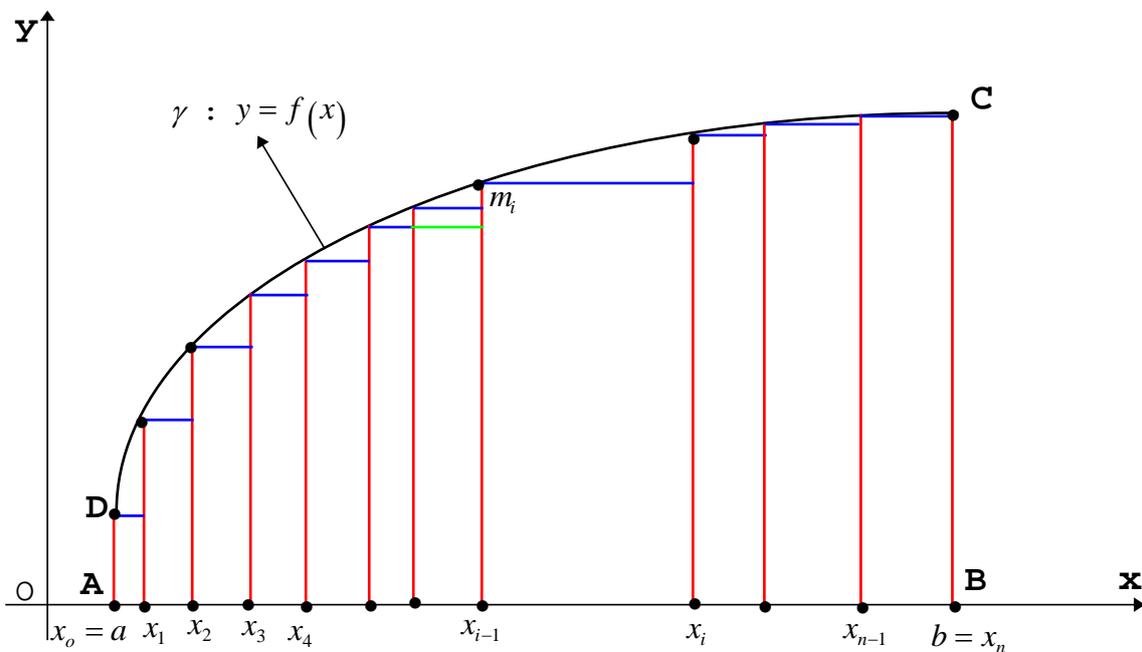
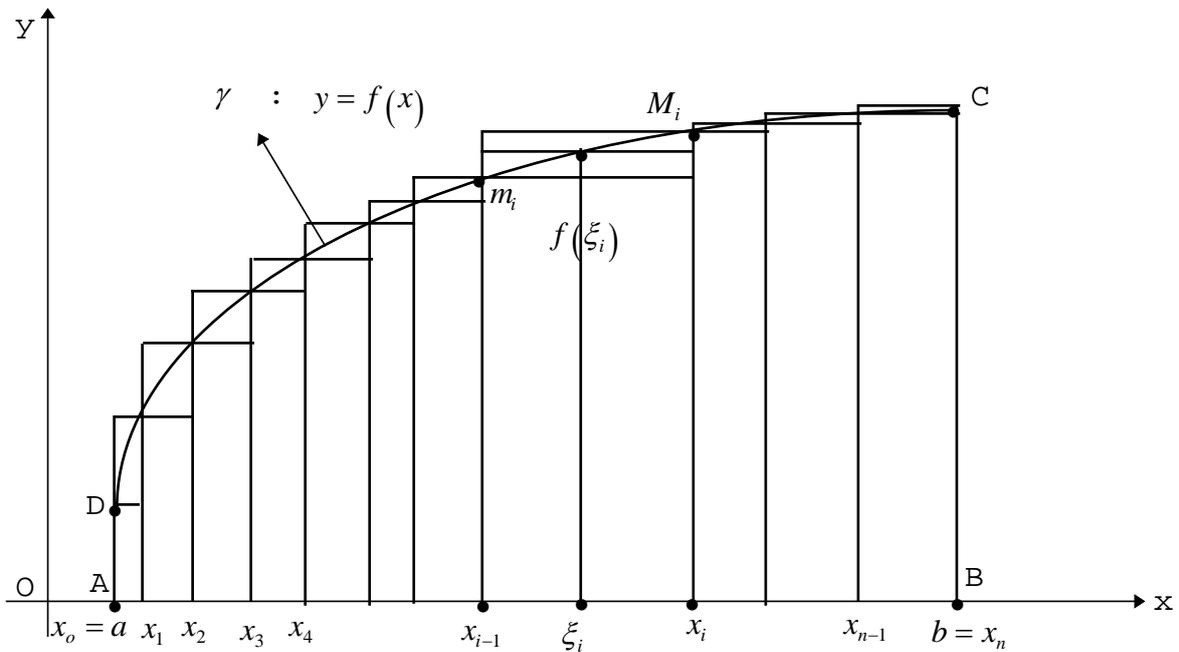
Questo significa che quando $n \rightarrow +\infty$ in modo che $\delta_m \rightarrow 0$, le somme s_n ed S_n tendono allo stesso limite **I**, che rappresenta l'**integrale definito della funzione $f(x)$ esteso all'intervallo $[a,b]$** . In simboli abbiamo:

$$S = \mathcal{J} = \int_a^b f(x) dx = \lim_{\delta_m \rightarrow 0} s_n = \lim_{\delta_m \rightarrow 0} \sigma_n = \lim_{\delta_m \rightarrow 0} S_n$$

Pertanto è spontaneo, logico e coerente definire l'**area S del trapezoide T** come il limite dell'**area del plurirettangolo** individuato sul trapezoide (o del **plurirettangolo** inscritto nel trapezoide o del **plurirettangolo** circoscritto al trapezoide) quando $n \rightarrow +\infty$ in modo che $\delta_m \rightarrow 0$.

Possiamo concludere affermando che l'integrale definito $\int_a^b f(x) dx$ rappresenta l'area **S** del trapezoide **T** quando $f(x)$ è una funzione continua non negativa nell'intervallo limitato e chiuso $[a,b]$.





Le proprietà fondamentali dell'integrale definito

1) Per definizione poniamo: $\int_a^a f(x) dx = 0$

Geometricamente possiamo dire che se $a=b$ il trapezoido degenera nel segmento di lunghezza $f(a)$ la sua area è zero.

2) Un integrale definito cambia di segno se invertiamo gli estremi di integrazione, cioè:

$$\int_a^b f(x) dx = - \int_b^a f(x) dx$$

3) Se $f(x)$ è una funzione integrabile nell'intervallo $[a, b]$ e se k è una costante, allora anch513

e la funzione $k f(x)$ è integrabile in $[a,b]$ e risulta:

$$\int_a^b k f(x) dx = k \int_a^b f(x) dx$$

cioè qualsiasi fattore costante della funzione integranda può essere portato fuori dal segno di integrale.

4) Se $f(x)$ e $g(x)$ sono funzioni integrabili nell'intervallo $\int_a^b f(x) dx$, allora anche la funzione

$$f(x) + g(x) \text{ è integrabile in } [a,b] \text{ e risulta : } \int_a^b [f(x) + g(x)] dx = \int_a^b f(x) dx + \int_a^b g(x) dx$$

5) Se $f(x)$, $g(x)$, $\varphi(x)$, ... sono funzioni integrabili in $[a,b]$, ogni loro combinazione $hf(x) + kg(x) + m\varphi(x) + \dots$ a coefficienti costanti è **integrabile in** $[a,b]$:

$$\int_a^b [hf(x) + kg(x) + m\varphi(x) + \dots] dx = h \int_a^b f(x) dx + k \int_a^b g(x) dx + m \int_a^b \varphi(x) dx + \dots$$

6) Se $f(x)$ è integrabile in $[a,b]$, se risulta $a < c < b$, allora è :

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$$

Il punto c divide il trapezoide di base $[a,b]$ in due trapezoidi rispettivamente di basi $[a,c]$, $[c,b]$.

7) Relazione di Jacobs

Se a, b, c sono tre valori di x qualsiasi e presi in un qualsiasi ordine, e se $f(x)$ è una funzione integrabile nel più ampio degli intervalli aventi per estremi i punti che hanno quelle tre ascisse, risulta : $\int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx = \int_a^b f(x) dx$

8) Se la funzione non negativa $f(x)$ è integrabile in $[a,b]$ allora risulta:

$$\int_a^b f(x) dx \geq 0$$

9) se $f(x)$ e $g(x)$ sono integrabili in $[a,b]$, se risulta $f(x) \geq g(x) \forall x \in [a,b]$, allora è pure :

$$\int_a^b f(x) dx \geq \int_a^b g(x) dx$$

10) Primo teorema della media

Se $f(x)$ è una funzione definita e continua (e quindi sicuramente integrabile) nell'intervallo limitato e chiuso $[a;b]$, allora esiste almeno un punto $x_0 \in]a;b[$ per il quale risulta:

$$\int_a^b f(x) dx = f(x_0) \cdot (b - a)$$

Questo teorema ci consente di calcolare due valori tra i quali è sicuramente compreso il valore dell'integrale definito $\int_a^b f(x) dx$.

Se m (M) rappresenta il minimo (massimo) assoluto della funzione $f(x)$ nell'intervallo limitato e chiuso $[a,b]$ risulta :

$$\mathbf{m} \cdot (\mathbf{b} - \mathbf{a}) \leq \int_a^b \mathbf{f}(\mathbf{x}) \mathbf{d}\mathbf{x} \leq \mathbf{M} \cdot (\mathbf{b} - \mathbf{a})$$

DIMOSTRAZIONE

Se $f(x)$ è continua in $[a,b]$ essa, per il teorema di **Bolzano-Weistrass**, ammette il minimo assoluto \mathbf{m} ed il massimo assoluto \mathbf{M} e risulta :

$$m \leq f(x) \leq M \quad \forall x \in [a,b]$$

Moltiplicando i tre termini per $\mathbf{d}\mathbf{x}$ ed integrando tra gli estremi \mathbf{a} e \mathbf{b} otteniamo :

$$m dx \leq f(x) \cdot dx \leq M dx \quad \int_a^b m dx \leq \int_a^b f(x) \cdot dx \leq \int_a^b M dx$$

$$m(b - a) \leq \int_a^b f(x) dx \leq M(b - a) \quad m \leq \frac{\int_a^b f(x) dx}{b - a} \leq M$$

Ma $\int_a^b f(x) dx$ è un numero, $b - a$ è un numero, quindi la frazione $\frac{\int_a^b f(x) dx}{b - a}$ è un numero, che possiamo indicare col simbolo μ , in quanto rapporto tra due numeri.

Tale rapporto μ è pertanto un numero reale compreso tra il minimo \mathbf{m} ed il massimo \mathbf{M} . Poichè $f(x)$ è continua in $[a,b]$ esisterà almeno un numero $x_o \in]a,b[$ tale che sia $\mu = f(x_o)$.

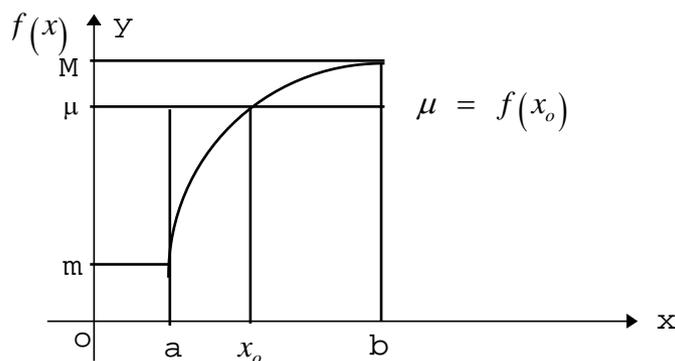
$$\frac{\int_a^b f(x) dx}{b - a} = \mu = f(x_o) \quad \int_a^b \mathbf{f}(\mathbf{x}) \mathbf{d}\mathbf{x} = \mathbf{f}(\mathbf{x}_o) \cdot (\mathbf{b} - \mathbf{a})$$

Il numero $f(x_o)$ prende il nome di **valore medio della funzione** in $[a;b]$. Risulta:

$$\mathbf{f}(\mathbf{x}_o) = \frac{\int_a^b \mathbf{f}(\mathbf{x}) \mathbf{d}\mathbf{x}}{\mathbf{b} - \mathbf{a}}$$

Se $f(x)$ oltre ad essere continua è anche non negativa, il teorema della media ha la seguente interpretazione geometrica:

<<il trapezoide relativo alla funzione $f(x)$ ed all'intervallo $[a;b]$ è equivalente ad un rettangolo avente come base la base del trapezoide e come altezza un segmento la cui misura $f(x_o)$ è compresa tra il minimo assoluto \mathbf{m} ed il massimo assoluto \mathbf{M} della funzione $f(x)$ >>

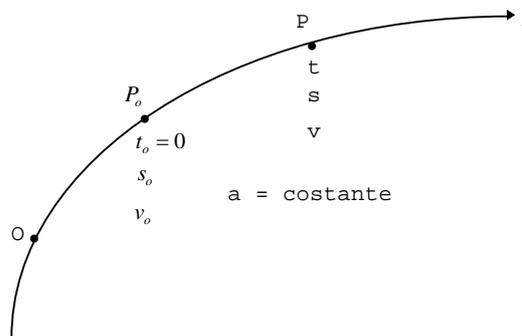


12) Il valore medio di una funzione

Si definisce valore medio y_m di una funzione continua $f(x)$ relativo all'intervallo $[a,b]$ il rapporto tra l'integrale definito della funzione e l'ampiezza dell'intervallo, cioè:

$$y_m = f(x_0) = \frac{\int_a^b f(x) dx}{b - a}$$

<< **Calcolare la velocità media di un punto materiale che si muove di moto uniformemente varia su una traiettoria prestabilita** >>



$$a = \text{costante} \Rightarrow v(t) = v_0 + at$$

$$v_m = \frac{\int_0^t v(t) dt}{t} = \frac{\int_0^t (v_0 + at) dt}{t} = \frac{\left[v_0 + \frac{1}{2}at^2 \right]_0^t}{t} = \frac{v_0 + \frac{1}{2}at^2}{t} = v_0 + \frac{1}{2}at$$

Ma la **velocità media** è il rapporto tra lo spazio percorso ed il tempo impiegato a percorrerlo,

quindi :

$$v_m = \frac{s(t) - s_0}{t} = v_0 + \frac{1}{2}at \quad s(t) = \frac{1}{2}at^2 + v_0t + s_0$$

che esprime la **legge oraria del moto uniforme su traiettoria prestabilita**.

La relazione fondamentale tra l'integrale definito e l'integrale indefinito

• **La funzione integrale**

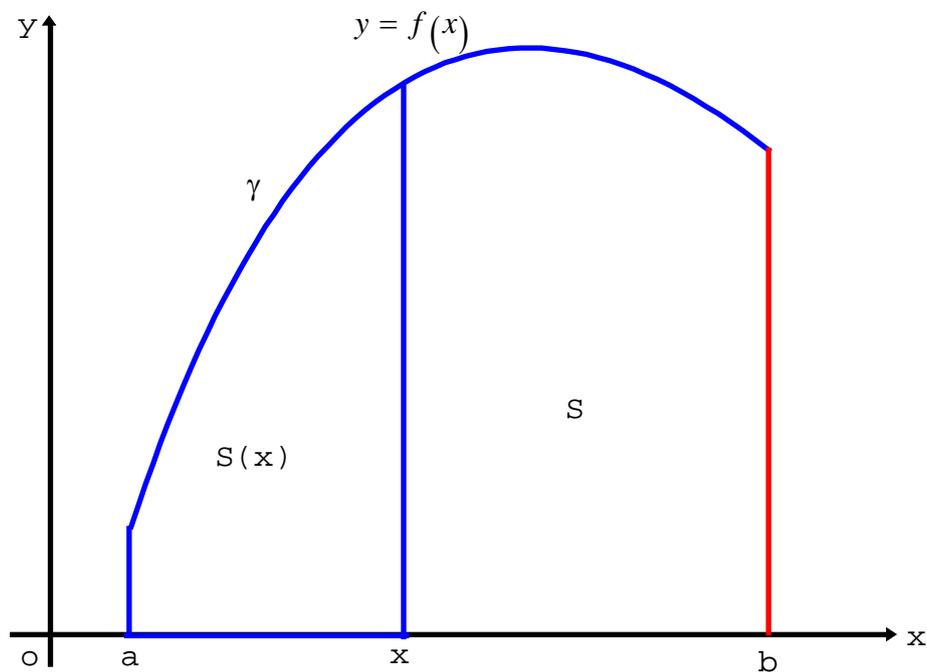
Sia $f(x)$ una funzione definita e continua (e quindi integrabile) nell'intervallo limitato e chiuso $[a,b]$. Se x è un generico punto dell'intervallo $[a,b]$ la funzione $f(x)$ è integrabile nell'intervallo limitato e chiuso $[a,x]$ e poichè ad ogni valore di $x \in [a,x]$ corrisponde un solo valore di $\int_a^x f(x) dx$

possiamo affermare che l'integrale definito $\int_a^x f(x)dx$ è una **funzione univoca** (cioè ad un solo valore) $S(x)$ del suo estremo superiore x , cioè: $S(x) = \int_a^x f(x)dx$ con $a \leq x \leq b$

o meglio, per non confondere la variabile di integrazione x (cioè la variabile indipendente x della funzione f) con l'estremo superiore x dell'intervallo di integrazione $[a, x]$, è più conveniente scrivere:

$$S(x) = \int_a^x f(t)dt \quad \text{con } a \leq x \leq b$$

La funzione $S(x)$, univocamente definita in tutti i punti dell'intervallo limitato e chiuso $[a, b]$, prende il nome di funzione integrale della funzione f relativa al punto a ed all'intervallo $[a, b]$.



Teorema di Torricelli

<<La funzione $S(x)$ è, nell'intervallo $[a, b]$, una funzione continua>>

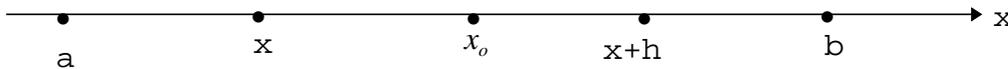
DIMOSTRAZIONE

$$\begin{aligned} S(x+h) - S(x) &= \int_a^{x+h} f(t)dt - \int_a^x f(t)dt = \int_a^x f(t)dt + \int_x^{x+h} f(t)dt - \int_a^x f(t)dt = \\ &= \int_x^{x+h} f(t)dt = h \cdot f(x_0) \quad (\text{teorema della media}) \end{aligned}$$

$$S(x+h) - S(x) = h \cdot f(x_0) \Rightarrow S(x+h) = S(x) + h \cdot f(x_0) \Rightarrow$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} S(x+h) = \lim_{h \rightarrow 0} [S(x) + h \cdot f(x_0)] = \lim_{h \rightarrow 0} S(x) + f(x_0) \cdot \lim_{h \rightarrow 0} h = S(x)$$

$\lim_{h \rightarrow 0} S(x+h) = S(x) \quad \forall x \in [a,b]$ La **funzione integrale** $S(x)$ è continua nell'intervallo limitato e chiuso $[a,b]$



TEOREMA

La **FUNZIONE INTEGRALE** $S(x)$ è derivabile $\forall x \in [a,b]$ e la sua derivata prima è uguale alla funzione integranda, cioè $S(x)$ è una **primitiva** di $f(x)$.

$$S'(x) = \frac{d}{dx} \int_a^x f(x) dx = f(x)$$

DIMOSTRAZIONE

$$S(x+h) - S(x) = h \cdot f(x_0) \Rightarrow \frac{S(x+h) - S(x)}{h} = f(x_0) \Rightarrow$$

$$S'(x) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{S(x+h) - S(x)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} f(x_0) = f\left(\lim_{h \rightarrow 0} (x_0)\right) = f(x)$$

Teorema di Torricelli-Barrow o di Newton-Leibniz

Se $F(x)$ è una qualsiasi primitiva della funzione integranda $f(x)$ nell'intervallo $[a,b]$ abbiamo:

$$S(x) = \int_a^x f(t) dt = \int_a^x f(x) dx = F(x) - F(a)$$

Poichè $S(x)$ è, al pari di $F(x)$, una primitiva di $f(x)$, possiamo scrivere:

$$[*] \quad \mathbf{S(x) = F(x) + C} \quad \text{con } \mathbf{C} \text{ costante arbitraria.}$$

Per calcolare il valore della costante C (che dipende da a) basta porre nella [*] $x = a$. Otteniamo:

$$S(a) = \int_a^a f(t) dt = 0 = F(a) + C \quad C = -F(a)$$

La [*] diventa:
$$S(x) = \int_a^x f(t) dt = F(x) - F(a) = [F(x)]_a^x$$

Ho indicato sinteticamente:
$$F(x) - F(a) = [F(x)]_a^x$$

In particolare, per $x = b$, abbiamo:

$$S(b) = \int_a^b f(t) dt = \int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a) = [F(x)]_a^b \quad \text{cioè:}$$

$$[**] \quad \int_a^b \mathbf{f(t) dt} = \int_a^b \mathbf{f(x) dx} = [\mathbf{F(x)}]_a^b = \mathbf{F(b) - F(a)}$$

Quest'ultima relazione prende il nome di **Formula Fondamentale** per il calcolo degli integrali definiti .

Essa ci dice che l'integrale definito rispetto all'intervallo $[a,b]$ di una funzione continua $f(x)$ è uguale alla differenza fra i valori che una qualsiasi primitiva $F(x)$ di $f(x)$ assume in b ed in a .

L'espressione $\left[F(x) \right]_a^b$ si legge: << $F(x)$ limitata tra a e b >>.

La **[**]** assume particolare importanza in quanto ci evita di calcolare limiti di (successioni) che , in generale , presentano calcoli laboriosi e difficili e riconduce il calcolo di un integrale definito a quello di un integrale indefinito .

L'integrale indefinito di una funzione continua $f(x)$, cioè la totalità delle primitive della funzione $f(x)$, può essere scritto anche nella seguente maniera:

$$\int f(x)dx = \int_a^x f(x)dx + C$$

Nella relazione $S(x) = \int_a^x f(t)dt$ x è **variabile reale** in $[a,b]$, mentre t è **variabile apparente** (in quanto al termine dell'integrazione non ne rimane traccia) e quindi può essere sostituita con qualsiasi altra lettera .

Spesso , solo per comodità , useremo la stessa lettera (ad esempio x) tanto per indicare l'estremo superiore dell'intervallo di integrazione dell'integrale definito quanto per indicare la variabile indipendente della funzione f (cioè la variabile d'integrazione) .

Derivata di un integrale definito quando gli estremi di integrazione sono funzioni

Considero la funzione $\varphi(x) = \int_{\alpha(x)}^{\beta(x)} f(x)dx$ Si dimostra che la sua derivata $\varphi'(x)$ si ottiene

applicando la seguente formula: $\varphi'(x) = D \int_{\alpha(x)}^{\beta(x)} f(x)dx = \beta'(x) \cdot f[\beta(x)] - \alpha'(x) \cdot f[\alpha(x)]$

In precedenza abbiamo dimostrato che: $\int_a^x f(t)dt = \int_a^x f(x)dx = F(x) - F(a)$

dove $F(x) = \int f(x)dx$ è una primitiva della funzione integranda $f(x)$ che gode della seguente

proprietà: $F'(x) = D \int_a^x f(x)dx = f(x)$

Quando un estremo di integrazione dell'integrale definito è una funzione $\beta(x)$, allora la derivata dell'integrale definito è uguale alla funzione integranda $f[\beta(x)]$ moltiplicata per la derivata dell'estremo d'integrazione, cioè:

$$D \int_a^{\beta(x)} f(x) dx = D \int_a^{\beta(x)} f(t) dt = \beta'(x) \cdot f[t = \beta(x)] = \beta'(x) \cdot f[\beta(x)]$$

$$D \int_{\alpha(x)}^b f(x) dx = D \int_{\alpha(x)}^b f(t) dt = -\alpha'(x) \cdot f[t = \alpha(x)] = -\alpha'(x) \cdot f[\alpha(x)]$$

$$D \int_{\alpha(x)}^{\beta(x)} f(x) dx = \beta'(x) \cdot f[\beta(x)] - \alpha'(x) \cdot f[\alpha(x)]$$

Dimostrazione

Noi sappiamo che se $F(x) = \int f(x) dx$ è una primitiva della funzione integranda possiamo

scrivere: $\varphi(x) = \int_{\alpha(x)}^{\beta(x)} f(x) dx = [F(x)]_{\alpha(x)}^{\beta(x)} = F[\beta(x)] - F[\alpha(x)]$

Risulta: $F'[\beta(x)] = f[\beta(x)]$ $F'[\alpha(x)] = f[\alpha(x)]$

$$\varphi'(x) = D \int_{\alpha(x)}^{\beta(x)} f(x) dx = D \{F[\beta(x)] - F[\alpha(x)]\} = F'[\beta(x)] \cdot \beta'(x) - F'[\alpha(x)] \cdot \alpha'(x)$$

$$\varphi'(x) = D \int_{\alpha(x)}^{\beta(x)} f(x) dx = \beta'(x) \cdot f[\beta(x)] - \alpha'(x) \cdot f[\alpha(x)]$$

Calcolare la derivata della funzione $\varphi(x) = \int_a^{x^2} \frac{t}{\ln t} dt$ Applico il teorema fondamentale del calcolo

integrale utilizzando la formula $\varphi'(x) = D \int_a^{\beta(x)} f(t) dt = \beta'(x) \cdot f[\beta(x)]$ con $\beta(x) = x^2$:

$$f'(x) = 2x \cdot \frac{x^2}{\ln x^2} = \frac{2x^3}{\ln x^2}$$

Dal grafico della funzione $f(x)$ al grafico della funzione integrale

$$F(x) = \int_a^x f(t) dt = \int_a^x f(x) dx$$

Risulta: $F'(x) = D \int_a^x f(t) dt = D \int_a^x f(x) dx = f(x)$ $F''(x) = f'(x)$

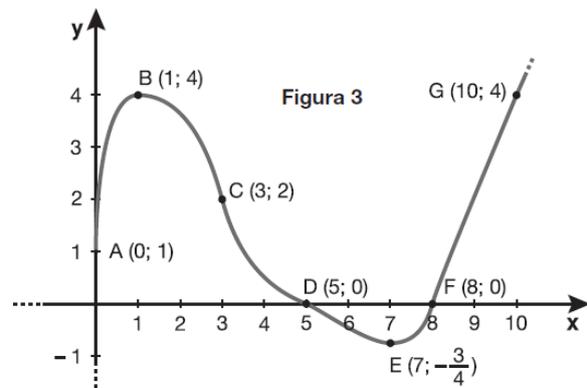
(1) Negli intervalli dove risulta $f(x) > 0$ la funzione integrale $F(x)$ è **crescente** in quanto

risulta $F'(x) = f(x) > 0$

- (2) Negli intervalli dove risulta $f(x) < 0$ la funzione integrale $F(x)$ è **decescente** in quanto risulta $F'(x) = f(x) < 0$
- (3) Nei quali risulta $f(x) = F'(x) = 0$ il grafico di $F(x)$ la **tangente orizzontale**
- (4) Negli intervalli dove la funzione $f(x)$ è crescente ($f'(x) > 0$) il grafico di $F(x)$ **volge la concavità verso l'alto** [$F''(x) = f'(x) > 0$]
- (5) Negli intervalli dove la funzione $f(x)$ è decrescente ($f'(x) < 0$) il grafico di $F(x)$ **volge la concavità verso il basso** [$F''(x) = f'(x) < 0$]

In figura è rappresentato il grafico della funzione $f: [0; +\infty[\rightarrow \mathbb{R}$. Disegna il grafico della funzione integrale

$$F(x) = \int_0^x f(t) dt = \int_0^x f(x) dx$$



Questa funzione rappresenta l'area del trapezoide individuato dalla funzione $f(x)$ e relativo all'intervallo $[0; x]$

$$F(5) = \int_0^5 f(t) dt = 11 \quad F(8) = \int_0^5 f(t) dt + \int_5^8 f(t) dt = 11 - 1 = 10$$

$F'(x) = f(x) \quad F''(x) = f'(x) \Rightarrow F''(x) > 0$ se $0 < x < 1 \vee x > 7$ (in tali intervalli il grafico della funzione $F(x)$ volge la concavità verso l'alto)

$F''(x) < 0$ se $1 < x < 7$ (in tali intervalli il grafico della funzione $F(x)$ volge la concavità verso il basso)

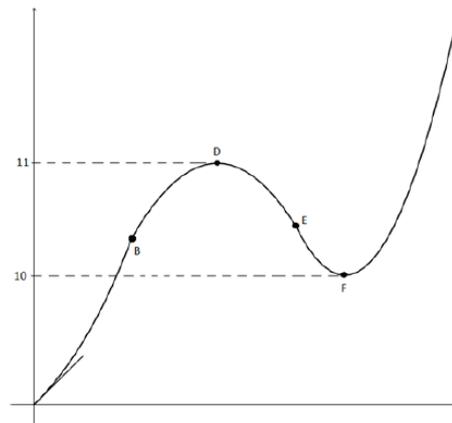
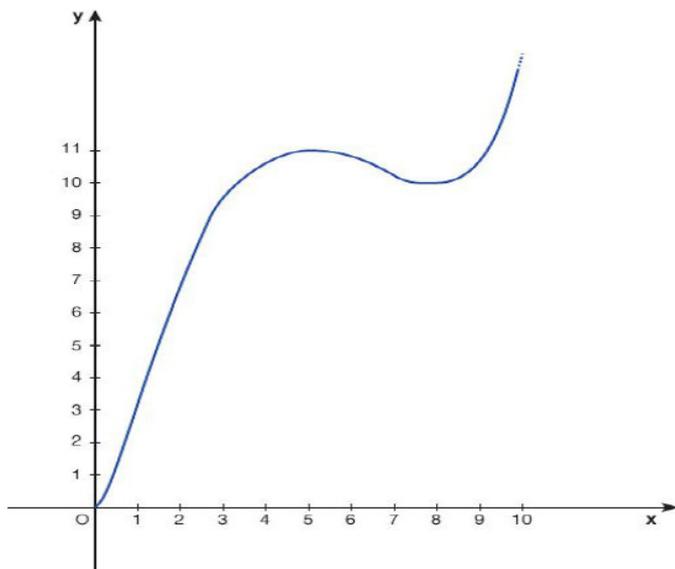
Questo ci consente di affermare che nei punti $x=1$ e $x=7$ la funzione $F(x)$ presenta due punti di flesso in quanto si ha il cambiamento della concavità del suo grafico.

Troviamo l'espressione analitica della funzione $y = F(x) = \int_0^x f(t) dt$ per $x > 8$

$$y = F(x) = \int_0^x f(t) dt = \int_0^8 f(t) dt + \int_8^x f(t) dt = 10 + \int_8^x (2t - 16) dt = 10 + [t^2 - 16t]_8^x$$

$$F(x) = x^2 - 16x + 74 \quad \text{se } x > 8$$

La funzione $y=F(x)=\int_0^x f(t)dt$ presenta un punto di massimo relativo per $x=5$. $D(5;0)$ è la sua immagine geometrica; presenta un punto di massimo relativo per $x=8$. $F(8;0)$ è la sua immagine geometrica; presenta due flessi nei punti $B(1;4)$, $E\left(7;-\frac{3}{4}\right)$



L'integrale definito in sintesi

L'integrale definito e la quadratura delle superfici piane

1) Se $F(x)$ è una qualsiasi primitiva della funzione $f(x)$ il numero $F(b) - F(a)$ è detto **integrale definito** di $f(x)$ relativo all'intervallo $[a,b]$. In simboli abbiamo:

$$\int_a^b f(x)dx = [F(x)]_a^b = F(b) - F(a)$$

I numeri **a** e **b** sono gli **estremi di integrazione**, precisamente **a** (**b**) è l'**estremo inferiore** (**superiore**), mentre $[a,b]$ è l'**intervallo di integrazione**.

2) $\int_a^a f(x)dx = 0$, $\int_a^b f(x)dx = - \int_b^a f(x)dx$, $\int_a^b kf(x)dx = k \int_a^b f(x)dx$

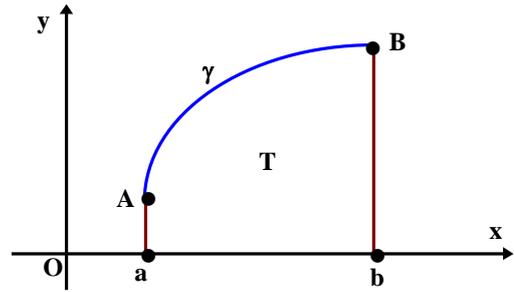
$$\int_a^b f(x)dx = \int_a^c f(x)dx + \int_c^b f(x)dx \quad \text{con } a \leq c \leq b$$

$$\int_a^b [f(x) + g(x)]dx = \int_a^b f(x)dx + \int_a^b g(x)dx$$

3) Sia γ una curva piana di equazione $y = f(x)$ con $f(x) \geq 0$. Definiamo **trapezoide** individuato dalla funzione f e relativo all'intervallo $[a,b]$ la regione finita **T** di piano delimitata dalla curva γ , dall'asse delle ascisse e dalle rette $x=a$, $x=b$.

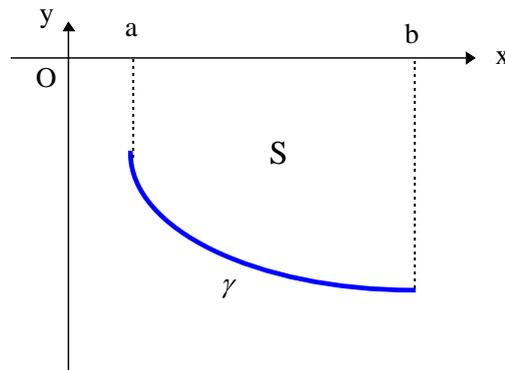
L'area S della superficie del trapezoide si ottiene applicando la seguente formula:

$$S = \int_a^b f(x) dx \quad [1]$$



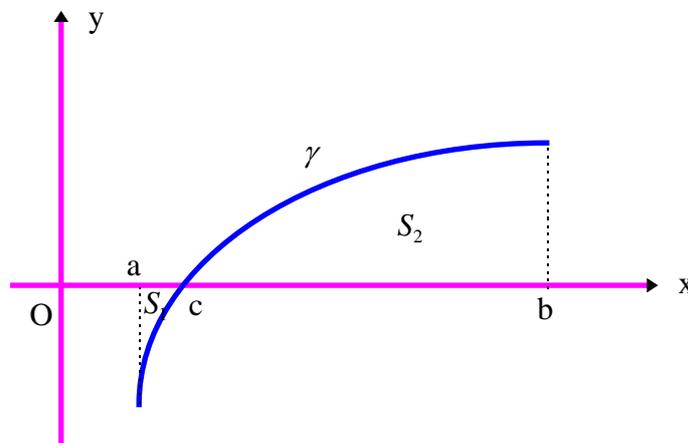
Se risulta $f(x) \leq 0 \quad \forall x \in [a,b]$ è $\int_a^b f(x) dx < 0$ e quindi :

$$S = \left| \int_a^b f(x) dx \right| = \int_a^b |f(x)| dx = - \int_a^b f(x) dx = \int_b^a f(x) dx \quad [2]$$



Se consideriamo una superficie orientata allora la sua area può essere **positiva** o **negativa**. E' **positiva** quando il contorno della superficie viene percorso in senso antiorario, in caso contrario è **negativa**. Pertanto l'area S di un trapezoide è **positiva** o **negativa** secondo che il trapezoide è situato alla sinistra o alla destra di un osservatore che percorre l'intervallo di integrazione $[a,b]$ dall'estremo inferiore all'estremo superiore.

L'area S di una superficie piana è **sempre positiva** se è considerata dal punto di vista della geometria euclidea. Quindi se $f(x)$ cambia di segno in $[a,b]$ bisogna tenere presente la [2].



Nel caso della figura abbiamo :

$$S = S_1 + S_2 = \int_c^a f(x) dx + \int_c^b f(x) dx = - \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx \quad [3]$$

Consideriamo adesso una superficie piana di area S delimitata da un contorno γ tagliato in due soli punti da una generica retta parallela all'asse delle y .

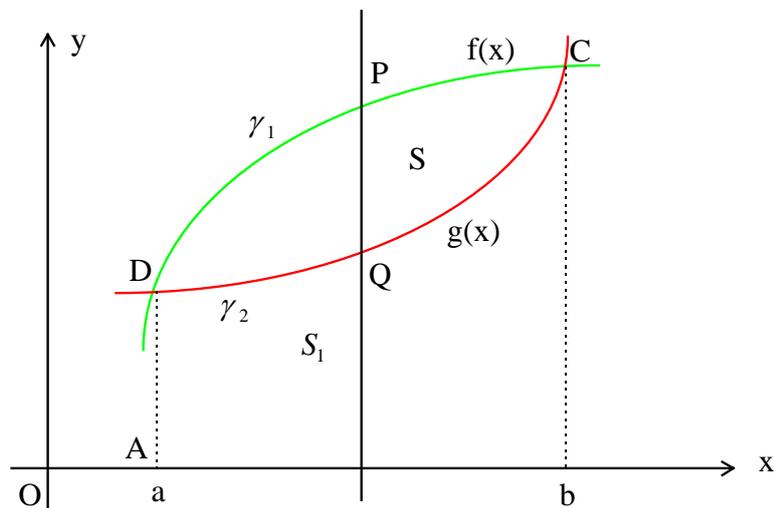
Se questo contorno può essere suddiviso in due curve γ_1 e γ_2 rispettivamente di equazioni $y = f(x)$ e $y = g(x)$ con $f(x) \geq g(x) \forall x \in [a, b]$ allora :

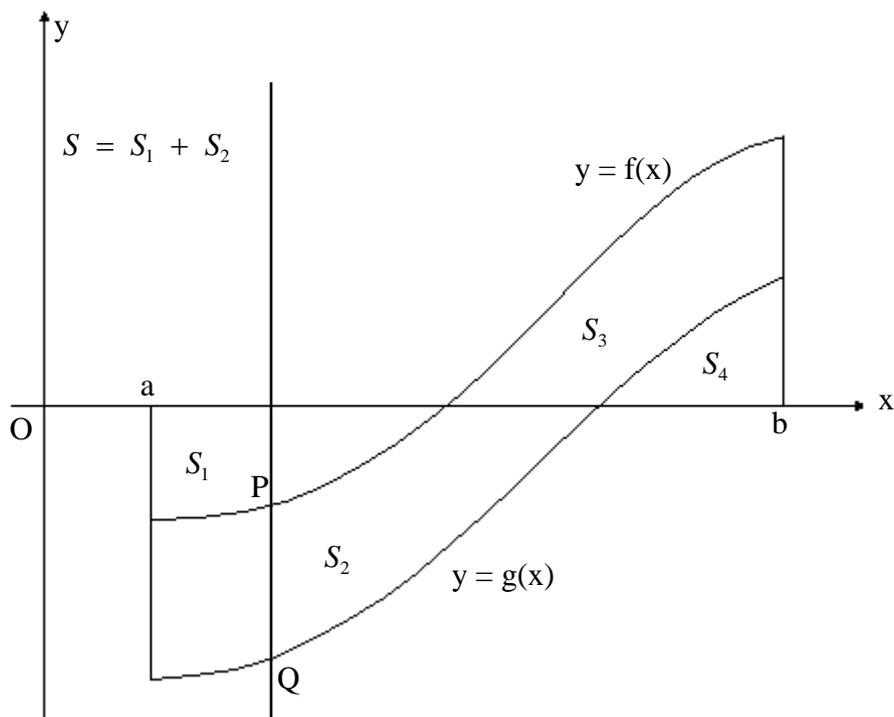
$$S = \int_a^b f(x) dx - \int_a^b g(x) dx = \int_a^b [f(x) - g(x)] dx \quad [4]$$

$S + S_1 = \int_a^b f(x) dx$ $S_1 = \int_a^b g(x) dx$ Sottraendo membro a membro otteniamo:

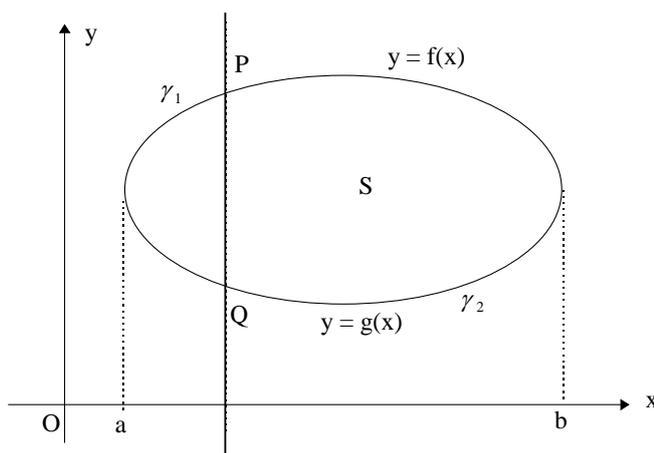
$$S = \int_a^b f(x) dx - \int_a^b g(x) dx = \int_a^b [f(x) - g(x)] dx$$

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x) dx - \int_a^b g(x) dx &= [-S_1 + S_3 + S_4] - [-S_1 - S_2 + S_4] = \\ &= -S_1 + S_3 + S_4 + S_1 + S_2 - S_4 = S_2 + S_3 = S \end{aligned}$$



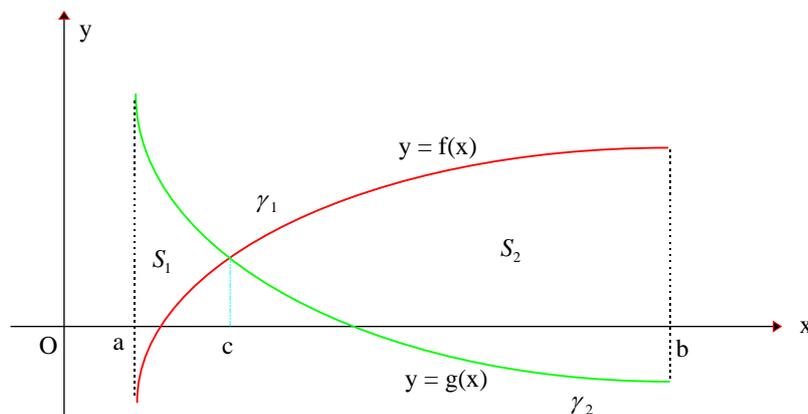


A volte la curva γ può essere assegnata mediante un'equazione del tipo $F(x, y) = 0$ la quale definisce implicitamente le funzioni $y = f(x)$ ed $y = g(x)$ corrispondenti ai due archi di curva γ_1 e γ_2 . Anche in questo caso continua a sussistere la formula [4].



Se $c \in]a, b[$, se $f(x) \leq g(x) \forall x \in [a, c]$, se $f(x) \geq g(x) \forall x \in [c, b]$, l'area S della regione finita di piano individuata dalle curve γ_1 e γ_2 , dall'asse delle ascisse e dalle rette $x = a$, $x = b$

vale :
$$S = S_1 + S_2 = \int_a^c [g(x) - f(x)] dx + \int_c^b [f(x) - g(x)] dx \quad [5]$$

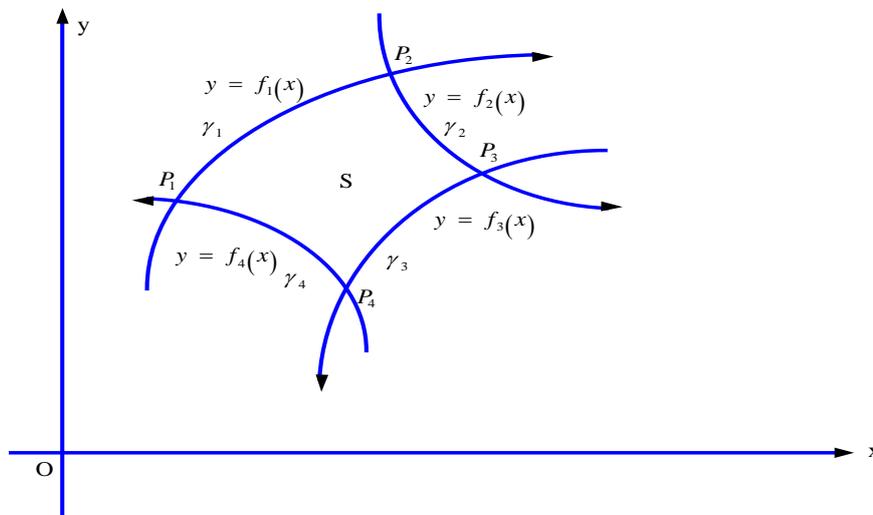


Calcolo dell'area S di una superficie avente come contorno i grafici di due o più funzioni: **metodo della circuitazione**

Sia S l'area della regione finita di piano individuata dai grafici $\gamma_1, \gamma_2, \gamma_3, \gamma_4$ delle funzioni $f_1(x), f_2(x), f_3(x), f_4(x)$. Fissato sul contorno di S come verso di percorrenza quello orario, calcoliamo le coordinate dei punti d'intersezione fra i vari grafici. Se troviamo:

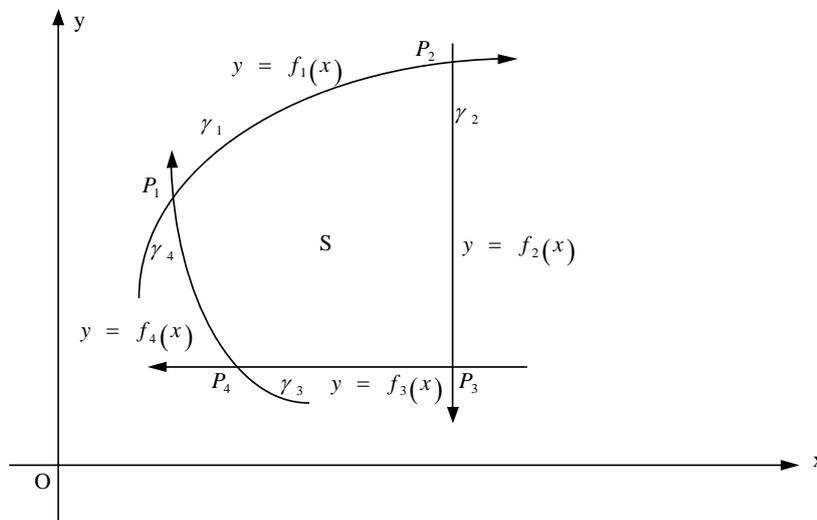
$$P_1(x_1, y_1) = \gamma_1 \cap \gamma_4, \quad P_2(x_2, y_2) = \gamma_1 \cap \gamma_2, \quad P_3(x_3, y_3) = \gamma_2 \cap \gamma_3, \quad P_4(x_4, y_4) = \gamma_3 \cap \gamma_4$$

abbiamo: $S = \int_{x_1}^{x_2} f_1(x) dx + \int_{x_2}^{x_3} f_2(x) dx + \int_{x_3}^{x_4} f_3(x) dx + \int_{x_4}^{x_1} f_4(x) dx$



Se qualcuno dei grafici $\gamma_1, \gamma_2, \gamma_3, \gamma_4$ è un **segmento verticale**, allora il corrispondente integrale definito è **nullo** sia per avere uguali gli estremi di integrazione sia per avere $dx = 0$. Pertanto tale integrale può essere trascurato. Nel caso della figura abbiamo:

$$S = \int_{x_1}^{x_2} f_1(x) dx + \int_{x_2}^{x_3} f_2(x) dx + \int_{x_3}^{x_4} f_3(x) dx + \int_{x_4}^{x_1} f_4(x) dx = \int_{x_1}^{x_2} f_1(x) dx + \int_{x_3}^{x_4} f_3(x) dx + \int_{x_4}^{x_1} f_4(x) dx$$



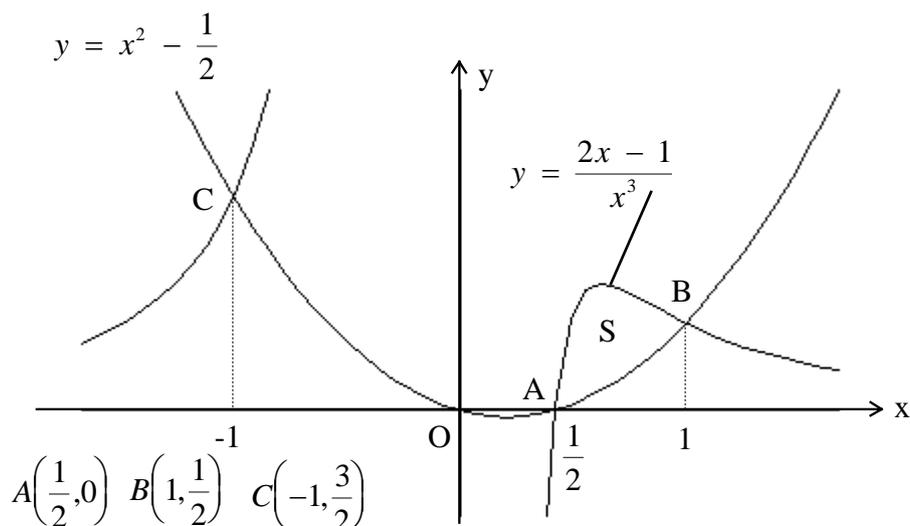
<< Calcolare l'area S della regione finita di piano individuata dalle curve

$$y = \frac{2x - 1}{2x^3} \quad , \quad y = x^2 - \frac{1}{2}x \quad >>$$

$$\begin{cases} y = \frac{2x - 1}{2x^3} \\ y = x^2 - \frac{1}{2}x \end{cases} \quad \frac{2x - 1}{2x^3} = x^2 - \frac{1}{2}x \quad , \quad 2x - 1 = 2x^5 - x^4 \quad , \quad x^4(2x - 1) - (2x - 1) = 0$$

$$(2x - 1)(x^4 - 1) = 0 \quad , \quad x = \frac{1}{2} \quad , \quad x = \pm 1 \quad , \quad A\left(\frac{1}{2}, 0\right) \quad , \quad B\left(1, \frac{1}{2}\right) \quad , \quad C\left(-1, \frac{3}{2}\right)$$

$$\begin{aligned} S &= \int_{\frac{1}{2}}^1 \left(\frac{2x - 1}{2x^3} - x^2 + \frac{1}{2}x \right) dx = \int_{\frac{1}{2}}^1 \left(\frac{1}{x^2} - \frac{1}{2x^3} - x^2 + \frac{1}{2}x \right) dx = \\ &= \int_{\frac{1}{2}}^1 \left(x^{-2} - \frac{1}{2}x^{-3} - x^2 + \frac{1}{2}x \right) dx = \left[-\frac{1}{x} + \frac{1}{4x^2} - \frac{x^3}{3} + \frac{x^2}{4} \right]_{\frac{1}{2}}^1 = \\ &= -1 + \frac{1}{4} - \frac{1}{3} + \frac{1}{4} + 2 - 1 + \frac{1}{24} - \frac{1}{16} = \frac{12 - 16 + 12 + 2 - 3}{48} = \frac{7}{48} \end{aligned}$$



Integrali impropri o integrali generalizzati

• Il caso più semplice di integrazione definita è quello in cui la **funzione integranda** $f(x)$ è continua in un intervallo limitato e chiuso $[a, b]$. Qualche volta si presenta il caso di dovere calcolare integrali definiti di funzioni che divergono in uno o più punti dell'intervallo di integrazione $[a, b]$ o quando almeno uno dei due estremi dell'intervallo di integrazione diverge.

Si parla in questo caso di **integrali generalizzati** o **integrali impropri** e la loro risoluzione avviene mediante il calcolo di appropriati limiti. I casi che si possono presentare sono i seguenti:

- 1) $f(x)$ è una funzione limitata in un intervallo illimitato
- 2) $f(x)$ è una funzione illimitata (e quindi non integrabile) in un intervallo limitato
- 3) $f(x)$ diverge in uno o più punti e l'intervallo di integrazione è illimitato inferiormente o superiormente o in entrambi i sensi .

Pertanto si chiamano **integrali generalizzati** o *integrali impropri* particolari integrali che si calcolano mediante un limite . Con parole diverse possiamo dire che un integrale definito è detto **improprio** se almeno uno dei due limiti di integrazione è ∞ (in questo caso si parla di integrale improprio o **integrale generalizzato di prima specie**) , oppure se nell'intervallo di integrazione esiste almeno un punto dove la funzione diverge (in questo caso si parla di integrale improprio o **integrale generalizzato di seconda specie**).

- Può capitare di dovere calcolare un integrale definito in un intervallo illimitato all'interno del quale la funzione presenta una **discontinuità di seconda specie** (funzione che diverge in un punto dell'intervallo di integrazione illimitato in almeno uno dei due sensi). Qualche autore chiama questo integrale **integrale generalizzato di terza specie** . Un integrale di questo tipo va calcolato trasformandolo nella somma di un integrale generalizzato di prima specie e di un integrale generalizzato di seconda specie .

Integrali generalizzati di prima specie

Sia $f(x)$ una funzione definita nell'intervallo illimitato superiormente $[a, +\infty[$ ed integrabile nell'intervallo limitato e chiuso $[a, x]$, con x grande a piacere. Se esiste finito il limite

$\text{Lim}_{x \rightarrow +\infty} \int_a^x f(t) dt$ diciamo che la funzione $f(x)$ è **integrabile in senso generalizzato** (o che è *sommabile*) in $[a, +\infty[$ e poniamo per definizione

$$\int_a^{+\infty} f(x) dx = \text{Lim}_{x \rightarrow +\infty} \int_a^x f(t) dt = \text{Lim}_{x \rightarrow +\infty} [F(t)]_a^x = -F(a) + \text{Lim}_{x \rightarrow +\infty} F(x)$$

dove $F(x)$ è una qualsiasi **primitiva** della funzione $f(x)$.

Alla stessa maniera si definiscono i seguenti altri due integrali generalizzati di prima specie .

$$\int_{-\infty}^b f(x) dx = \lim_{x \rightarrow -\infty} \int_x^b f(t) dt = \lim_{x \rightarrow -\infty} [F(t)]_x^b = F(b) - \lim_{x \rightarrow -\infty} F(x)$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx = \int_{-\infty}^c f(x) dx + \int_c^{+\infty} f(x) dx = \int_{-\infty}^0 f(x) dx + \int_0^{+\infty} f(x) dx = \text{Lim}_{\substack{a \rightarrow -\infty \\ b \rightarrow +\infty}} \int_a^b f(x) dx$$

E' appena il caso di ricordare che la funzione $f(x)$ è **integrabile in senso generalizzato** se esistono finiti i limiti dei singoli integrali definiti. In tutti questi casi diciamo che la funzione $f(x)$ è **integrabile** o **sommabile** nell'intervallo illimitato considerato o anche che la funzione $f(x)$ ha **integrale generalizzato convergente** in ciascun intervallo illimitato.

$$\int_0^{+\infty} \frac{x}{e^x} dx = \lim_{x \rightarrow +\infty} \int_0^x \frac{t}{e^t} dt = \lim_{x \rightarrow +\infty} \left[-\frac{t+1}{e^t} \right]_0^x = \lim_{x \rightarrow +\infty} \left[-\frac{x+1}{e^x} + 1 \right] = 1$$

Integrale generalizzato di seconda specie o integrale di una funzione che diventa infinita in qualche punto dell'intervallo di integrazione

Gli integrali generalizzati finora trattati sono detti di **prima specie** in quanto abbiamo ipotizzato che almeno uno degli estremi dell'intervallo di integrazione assume valore infinito . Si ha un **integrale generalizzato di seconda specie** quando la funzione integranda $f(x)$ presenta una discontinuità di seconda specie in un punto c dell'intervallo di integrazione $[a,b]$, cioè quando

$$\lim_{x \rightarrow c} f(x) = \infty$$

Il punto c può essere interno all'intervallo di integrazione o coincidere con uno di tali estremi .

Adesso procediamo alla definizione dell'integrale improprio di una funzione $f(x)$ avente una discontinuità di seconda specie in un punto $c \in [a,b]$.

Se $f(x)$ è **continua** in $[a,b[$ ed è **divergente** in b (cioè $\lim_{x \rightarrow b} f(x) = \infty$), se esiste finito il limite

$\lim_{x \rightarrow b} \int_a^x f(t) dt$ diciamo che $f(x)$ è **sommabile** (o **integrabile in senso generalizzato**) in

$[a,b]$ e poniamo per definizione $\int_a^b f(x) dx = \lim_{x \rightarrow b} \int_a^x f(t) dt = \lim_{x \rightarrow b} [F(t)]_a^x = -F(a) + \lim_{x \rightarrow b} F(x)$

Se il limite non esiste o è infinito diciamo che $f(x)$ **non è sommabile** o non è integrabile in senso generalizzato. Concludendo possiamo affermare che se il limite è finito $f(x)$ è ad **integrale generalizzato convergente**, se il limite è infinito $f(x)$ è ad **integrale generalizzato divergente**.

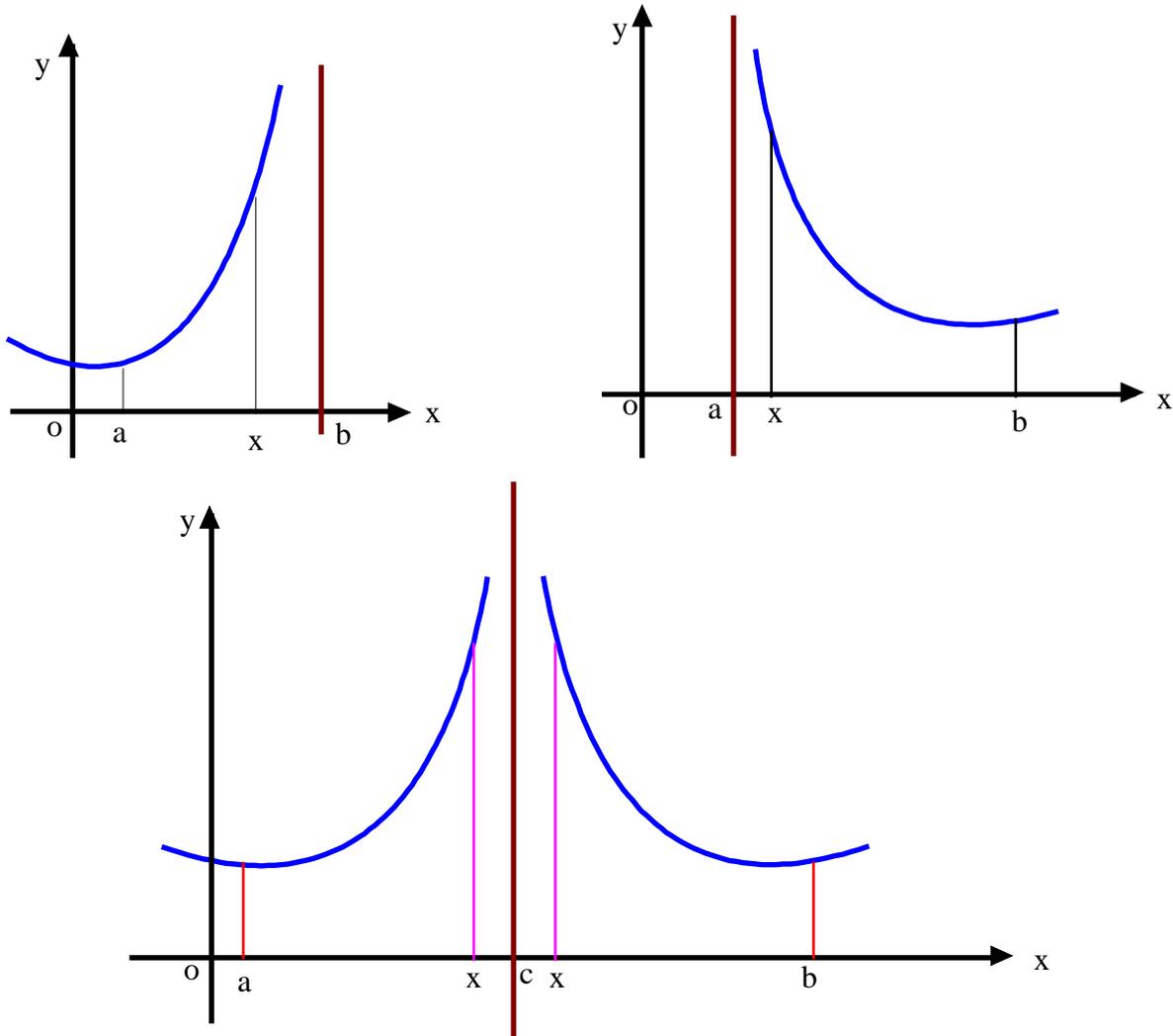
Nella pratica, quando l'integrale generalizzato è convergente, si dice che la funzione è integrabile in senso generalizzato o è sommabile. Quando invece l'integrale generalizzato è divergente diciamo che la funzione **non è integrabile in senso generalizzato** o **non è sommabile**.

Se $f(x)$ diventa infinita nell'estremo inferiore a dell'intervallo $[a,b]$ ($\lim_{x \rightarrow a} f(x) = \infty$) poniamo

per definizione:
$$\int_a^b f(x) dx = \lim_{x \rightarrow a^+} \int_x^b f(t) dt = \lim_{x \rightarrow a^+} [F(t)]_x^b = F(b) + \lim_{x \rightarrow a^+} F(x)$$

Se $f(x)$ diventa infinita in un punto c interno all'intervallo $[a,b]$ ($\lim_{x \rightarrow c} f(x) = \infty$) poniamo per

definizione:
$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx = \lim_{x \rightarrow c^-} \int_a^x f(t) dt + \lim_{x \rightarrow c^+} \int_x^b f(t) dt$$



$$\int_0^1 \ln x dx = \lim_{x \rightarrow 0^+} \int_x^1 \ln t dt = \lim_{x \rightarrow 0^+} [t \ln t - t]_x^1 = \lim_{x \rightarrow 0^+} [-1 - x \ln x + x] = -1$$

La funzione integranda non è limitata in un intorno destro di $x = 0$ in quanto risulta

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} \ln x = -\infty$$

$$\int_0^{+\infty} x \cdot e^x dx = \lim_{x \rightarrow +\infty} \int_0^x x \cdot e^x dx = \lim_{x \rightarrow +\infty} [-e^{-x}(x+1)]_0^x = -\lim_{x \rightarrow +\infty} \left[\frac{x+1}{e^x} \right] + 1 = -\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{1}{e^x} + 1 = 0 + 1 = 1$$

$$\int x \cdot e^{-x} dx = -\int x de^{-x} = -xe^{-x} + \int e^{-x} dx = -xe^{-x} - e^{-x} + C = -e^{-x}(x+1) + C$$

$$\int_{-2}^2 \frac{x}{\sqrt{4-x^2}} dx = \lim_{\substack{a \rightarrow -2 \\ b \rightarrow 2}} \int_a^b \frac{x}{\sqrt{4-x^2}} dx = \lim_{\substack{a \rightarrow -2 \\ b \rightarrow 2}} \left[-\sqrt{4-x^2} \right]_a^b = \lim_{\substack{a \rightarrow -2 \\ b \rightarrow 2}} \left[-\sqrt{4-b^2} + \sqrt{4-a^2} \right] = 0$$

$$\int \frac{x}{\sqrt{4-x^2}} dx = -\frac{1}{2} \int (4-x^2)^{\frac{1}{2}} d(4-x^2) = -\frac{1}{2} \cdot \frac{(4-x^2)^{\frac{1}{2}+1}}{\frac{1}{2}+1} + C = -\sqrt{4-x^2} + C$$

Calcolare i seguenti integrali definiti

- 01)** $\int_1^e \frac{x-1}{x^2} dx = \frac{1}{e}$ **02)** $\int_0^{1/2} (4x+1)^3 dx = 5$ **03)** $\int_{-1}^1 \left(\frac{3}{4}x^2 - \frac{1}{2}x^3 - 2 \right) dx = -\frac{7}{2}$
- 04)** $\int \left(3x - \frac{1}{2} \right)^2 (x+2) dx = \frac{39}{8}$ **05)** $\int_0^{\pi/4} 2 \sin^2 x \cdot dx = \frac{\pi-2}{4}$ **06)** $\int_0^{\pi/4} \operatorname{tg} x \cdot dx = \frac{1}{2} \ln 2$
- 07)** $\int_2^5 \frac{x+1}{x-1} dx = 3 + \ln 16$ **08)** $\int_0^{\pi/6} \frac{\cos x}{\sqrt{1-\sin x}} dx = 2 - \sqrt{2}$ **09)** $\int_0^1 (3x^2 - x + 2) dx = \frac{5}{2}$
- 10)** $\int_0^2 (2+x)^2 dx = \frac{103}{6}$ **11)** $\int_1^2 (3x^2 + x - 1) dx = \frac{15}{2}$ **12)** $\int_0^1 (e^x + e^{-x}) dx = \frac{e^2 - 1}{e}$
- 13)** $\int_{-1}^1 \left(3x^2 - \frac{1}{2}x + 1 \right) dx = 4$ **14)** $\int_{1/2}^1 (3x^3 - 4x^2 + 3x - 1) dx = -\frac{75}{64}$ **15)** $\int_0^2 x(3x+1) dx = 54$
- 16)** $\int_1^4 e^{-\sqrt{x}} \cdot dx = \frac{4e-6}{e^2}$ **17)** $\int_0^{\pi/4} \cos \sqrt{x} \cdot dx = \pi - 2$ **18)** $\int_0^2 |1-x| \cdot dx = 1$
- 19)** $\int_0^{\pi} \frac{\cos x}{6-5 \sin x + \sin^2 x} dx$ **20)** $\int_e^{e^2} \frac{1+\ln x}{x \cdot \ln x} dx = 1 + \ln 2$ **21)** $\int_2^3 \ln x \cdot dx = -1 + 3 \ln 3 - 2 \ln 2$
- 22)** $\int_0^1 \arccos x \cdot dx = -1$ **23)** $\int_1^{e^2} |\ln x - 1| \cdot dx = 2(e-1)$
- 24)** $\int_1^8 \frac{\sqrt{1+x}}{x} dx = 6 - 2\sqrt{2} - \ln 2 - 2 \ln(\sqrt{2}-1)$ **25)** $\int_0^{\pi} (2 \sin x \cdot \cos x - \operatorname{tg} x) dx = \frac{1-\ln 2}{2}$
- 26)** $\int_0^{\pi/2} \cos^3 x \cdot \sin 2x \cdot dx = \frac{2}{5}$ **27)** $\int_0^{\pi/4} \frac{1}{1+\cos x} dx = \sqrt{2} - 1$ **28)** $\int_0^{\pi/2} \frac{\cos x}{1+\sin x} dx = \ln 2$
- 29)** $\int_0^1 \frac{e^x - 1}{e^x + 1} dx = -1 + 2 \ln \frac{e+1}{2}$ **30)** $\int_{\pi/6}^{\pi/3} \operatorname{tg}^2 x \cdot dx = \frac{4\sqrt{3}-\pi}{6}$ **31)** $\int_1^e x^2 \cdot \ln x \cdot dx = \frac{2e^3+1}{9}$
- 32)** $\int_0^{\pi} x^2 \cdot \sin x \cdot dx = \pi^2 - 4$ **33)** $\int_{\pi/6}^{\pi/3} \operatorname{cotg}^2 x \cdot dx = \frac{4\sqrt{3}-\pi}{6}$ **34)** $\int_0^1 x(e^{-x} - e^{-x^2}) dx = \frac{e-3}{2e}$
- 35)** $\int_0^1 (x-x^3) \cdot e^{-x^2} \cdot dx = \frac{1}{2e}$ **36)** $\int_4^{11} \frac{5x}{\sqrt{5+x}} dx = \frac{220}{3}$ **37)** $\int_0^1 \frac{1+3x}{x^2+2x+1} dx = -1 + 3 \ln 2$

$$38) \int_0^{\frac{1}{2}} \frac{x^2 + x + 1}{(x+2)(x^2-1)} dx = \ln \frac{5\sqrt{3}}{12}$$

Area di un dominio piano

01) Sia γ la curva di equazione $y = x^3$ e t la retta tangente a γ nel punto di ascissa $x_0 = 1$. Calcolare l'area di ciascuna delle due regioni finite di piano individuate da γ , da t e dalla bisettrice secondaria degli assi cartesiani.

02) Calcolare l'area S della regione finita di piano, situata nel primo quadrante degli assi cartesiani, delimitata dalle curve aventi rispettivamente equazioni $y = x^3$, $y = -x^2 + 2x$.

$$[S = \frac{5}{12}]$$

03) Le tangenti alla curva γ di equazione $y = x^4 - 6x^2 + 4$ condotte nei suoi due punti di flesso F_1 , F_2 si incontrano in un punto P . Determinare l'area S della parte finita di piano racchiusa dall'arco di curva $\widehat{F_1F_2}$ e dai segmenti PF_1 e PF_2 . $[S = \frac{8}{5}]$

04) Calcolare l'area S della regione finita di piano delimitata dalle curve γ e σ nei seguenti casi :

a) $y = x^3 - 2x$; $3y = x^3$ $[S = 4]$ **b)** $y = x^3 - x$; $y = 3x - x^3$ $[S = \frac{3}{2}]$

c) $y = x^3 - 2x$; $y = 6x - x^3$ $[S = 16]$ **d)** $y = x^3 - 3x$; $4y = x^3$ $[S = 6]$

05) Calcolare l'area S del rettangoloide di base $[1;3]$ relativo alla funzione $f(x) = \arctg \sqrt{x-1}$ $[S = 3 \cdot \arctg \sqrt{2} - \sqrt{2}]$

06) Calcolare l'area S del dominio normale $D = \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq \frac{\pi}{2} \wedge x \cdot \sin x \leq y \leq x \right\}$

07) Calcolare l'area S della regione finita di piano delimitata dal grafico γ della funzione $f(x) = \arctg x$, dall'asse delle ascisse e dalle rette $x = -$, $x = 1$.

Per quali valori di $a > 0$ l'area compresa sotto il grafico di $f(x)$ nell'intervallo $[a-3; a]$ è minima ?

- 08)** Dopo avere disegnato il grafico della funzione $f(x) = \frac{2x}{x^2 + 3}$ ed osservato che essa presenta un minimo nel punto $x_1 = -\sqrt{3}$ ed un massimo nel punto $x_2 = \sqrt{3}$, calcolare l'area S compresa tra il grafico di $f(x)$ nell'intervallo $[x_1; x_2]$. [$S = 2 \cdot \ln 2$]
- 09)** Calcolare l'area S della regione finita di piano delimitata dal grafico della funzione $f(x) = x \cdot \ln|x|$, dall'asse delle ascisse e dalle rette $x = -2$, $x = 1$. Si osservi che $f(0) = \lim_{x \rightarrow 0} x \cdot \ln|x| = 0$. [$S = 2 \ln 2 - \frac{1}{4}$]
- 10)** La parabola γ di equazione $y = -x^2 + 2x$ e vertice V incontra l'asse delle ascisse nei punti O ed A . Detta t la tangente a γ in A sia VH la retta perpendicolare a t passante per il punto V . Calcolare l'area S della regione finita di piano delimitata da γ , t e VH . [$S = \frac{2}{15}$]
- 11)** Calcolare l'area S della regione finita di piano individuata dalle curve $xy = 3$, $3x + 2y - 9 = 0$. [$S = \frac{9}{4} - 9 \ln 2$]
- 12)** Calcolare l'area S della regione finita di piano individuata dalle due parabole $y = x^2 - 2x$, $y = -\frac{1}{2}x^2 + 2x$. [$S = \frac{128}{27}$]
- 13)** Calcolare l'area S della regione finita di piano individuata dalle due parabole $y = 4x^2$, $y = 2x^2 + 3$. [$S = 2\sqrt{6}$]
- 14)** Calcolare l'area S della regione finita di piano individuata dalle curve $y = 3x^2 + 5x - 1$, $y = 2x + 5$. [$S = \frac{27}{2}$]
- 15)** Calcolare l'area S della regione finita di piano individuata dalle due parabole $y = -x^2 + 4x - 3$, $y = x^2 - 6x$. [$S = 9$]
- 16)** Calcolare l'area S della regione finita di piano individuata dall'asse delle ascisse e dalle curve aventi rispettivamente equazioni $y = \operatorname{tg} x$, $y = \operatorname{cotg} x$, sapendo che $x \in \left[0; \frac{\pi}{2}\right]$. [$S = \ln 2$]

17) Si determinino le coordinate dei punti comuni alle due curve $xy = 2$, $y = -\frac{8}{9}x^2 + \frac{26}{9}x$ e si calcoli l'area S della parte di piano limitata dagli archi delle due curve che hanno per estremi tali punti che appartengono al primo quadrante . [$S = \frac{104}{27} - 2\ln 3$]

18) Calcolare l'area S della regione finita di piano individuata dalla parabola γ $y = -x^2 + 5x - 4$, dall'asse x e dalla tangente a γ nel punto di ascissa $x = 2$. [$S = \frac{5}{6}$]